

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

63-017523

(43)Date of publication of application: 25.01.1988

(51)Int.CI.

H01L 21/30

H01L 21/66

(21)Application number: 61-161709

(71)Applicant: TOSHIBA MACH CO LTD

(22)Date of filing:

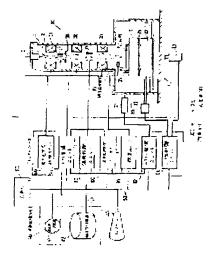
09.07.1986

(72)Inventor: TANAKA SHOJI

# (54) ELECTRON-BEAM LITHOGRAPHY EQUIPMENT

# (57)Abstract:

PURPOSE: To enable quick inspection having high precision by providing an image detection means image—sensing a pattern on a mask, an image—sensing pattern data generating means and a compare check means comparing a design pattern data and an image—sensing pattern data and detecting the defect of the pattern of the mask. CONSTITUTION: A compare check unit 100 is fitted organically to a constituent for conducting lithography work, and a pattern data as an image—sensing data from a calibration unit 90 for the unit 100, a pattern data based on a design data (a source data) from a bit conversion unit 80, a scan timing signal from a scan control unit 62 and the positional data of tables 12, 16 are utilized and compared and the presence of the defects of the patterns is decided simultaneously. An electronic optical system 30 for an electron—beam lithography equipment can be utilized as it is in inspection work, thus removing an optical error. Accordingly, high resolving power can be displayed.



⑩ 日本 国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

# @ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭63 - 17523

Mint Ci.

識別記号

庁内整理番号

④公開 昭和63年(1988)1月25日

H 01 L 21/30 21/66 J -7376-5F 7168-5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全15頁)

9発明の名称

電子ビーム描画装置

頤 昭61-161709 **21)4**\$

②出 頭 昭61(1986)7月9日

母発 明 者

静岡県沼津市大岡2068の3 東芝協械株式会社沼津事業所

東芝樹椒株式会社 の出 頃 人

東京都中央区銀座4丁目2番11号

弁理士 木下 実三 20代 理 人

明 福 書

1. 発明の名称

電子ピーム接面装置

2. 特許請求の範囲

( 1 ) 設計データに基づいてブランキング制御さ れたビームを試料に開封して、その試料上に所定 バタニンを増善する電子ピーム措画装置において、

前記は料に代えて取り付けられたマスクからの 反射電子を検<u>出してマスク上のパターンを攝像す</u> る作権出手関に、この保険出手段の出力から前記 設計データに基づく設計パターンデータに対応さ せた復生パターンデータを創皮するための損債パ カーンデータ発生手段と、は設計パターンデーク と温度パターンデータとを比較して誰マスクのパ ターンの欠陥を検出する比較検査手段にも設け、 前記電子ビームを走査しながら前記マスクの検査 ができるよう構成したことを特徴とする電子ピー ム塩画装置。

(2) 柏記特許請求の範囲第1項において、前記 比较设置手段が、前記設計データに基づき 2 催化

された設計パターンデータを記憶するための第1 記憶手段と、前記提復パターンデータ発生手段か らの温性パターンデータに基づき2億化された種 なパターンデータを記憶するための第2記律手段 とからなり、黄紀性手段に記憶された頁パクーン データを比較して設計バターンに対する遏復バタ - ンの同否を判別してマスクバターンの欠陥を検 出できるよう構成されている電子ピーム指面装置。 (3)前記特許請求の範囲第2項において、前記 集1記性手段が、複数のラッチ回路と、これに対 おさせた複数のシフトレジスタとを有し複数スキ →ン分の設計パターンデータを記憶できるものと されている電子ピーム指面装置。

(() 前記特許技术の範囲第2項において、前記 第2記位手段が、前記攝像パターンデータ発生手 及からの損後パターンデータをそのまま記憶する シフトレジスタと、損損パターンデータも1ピク セル分だけシフトさせて記憶する複数のシフトレ ジスタとから形成されている電子ピーム借言装置。 (5) 前記巻許請求の韓囲第1項において、前記

(6) 前記特件 増末の範囲第1項において、前記 比較検査手段が、前記設計データに基づく22 値形 された設計パターンデータと前記像検出手段の感 度特性データとを重量させて設計多値パターンデ ータを発生さる多値パターンデータ発生ユニットと の設計パターンデータ発生ユニットから の設計パターンデータをシリアルに提出してノート のは特に変換するDノ人変換器と、このDノ人変 負品からのアナログ信号と前記機像パターンデー タ見生手段 の間はシリアルバターンデータのフナログ信号とを確定するアナログ設算器と、このアナログ確算器の出力の語対値が所定のスレッショルド値を越えた場合に久隔と判断する比較ほとから形成されている電子ビーム間直接置。

3. 発明の詳細な説明

(選集上の利用分野)

(背景技術とその問題点)

し S 1 等の半導体 集種回路を大量生産する方法としてウェハ上に回路パターンを光学的に任写するいわゆる光学的任写方法が知られ、これを実施するためにフォトマスクやレチクル(以下、回名を併せてマスクという。)が利用されている。

かかるマスクの製造装置の1つとして、 数報な パターンを迅速かつ高額度で推画できる特徴を有

する世子ピーム走変型描画装置が広く普及している。一方、マスクの品質がLSI等の品質を決定することになるから、マスク製造装置が上記電子ピーム走変型描画装置であるか否かにかかららず描画されたマスク上のパターンを検査している。

ここに、 従来の電子ビーム走査型推画装置は、電子銀から計出されたビームをブランキング 制得することもに傾向制御して感光制度布がラス 板等である試料上に入力されたソースデータに基づく 所定のパターンを指置できるよう構収されていた。

一方、「「自言されたば料を現像、エッチング等処理して形成されたマスクを検査するための従来の検査器団としては、ダイ比較方式検査装置、データベース比較方式検査装置あるいは産変方式電子 取放検が一般的に利用されていた」

しかしながら、上記従来の電子ビーム定変要権 西装度および検査装置によってマスクを製造して いたのでは以下のような問題点があった。

 つつ、そのビデオ信号を比較して不一致部分をもって欠陥と相定するものであるから、共通的欠陥は検出できないという政命的欠点がある。 データ ベース比較方式検査装置は光学的に順像したマスクパターンと当該設計データとを光学的に比較するものであるから比較形態により構度が異なるという欠点がある。 さらに関者とも光学的に通像する方式なのでレンズ等製作上の問題を含む光学的関系(波長、兼点限度等)のために量小検出可能な欠陥サイズは割者の場合には 0 . 2 μ m 程度が限界であった。

さらに、走査型電子類数鏡を応用した検査装置が提案されているが、この型は経済的負担が過大 となるという問題があった。

のこのように、従来の検査装置では、ますます高は皮化する推貫装置の 0 ・ 1 μm 以下の証面パターンを検査できないという久息を有する他、検査装置は推貫装置と別個独立のものとされていたからマスク製造全体を考えるときには低めて生産物の思いものとなっていた。自然に設備経済地

大、QUINT A COMMENT A COME

しかも、各種屋に適合させてマスクを取り付けるという一見単純な作業がその数類パターンの位置合せを必須とすることから相当無数を要し、この点からも特度上、径済上、運用上の問題を含んでいた。

#### (発明の目的)

本発明は、推画作業用の概能を有効利用して迅速かつ高精度の検査をできるようした電子ピーム推画装置を提供することを目的とする。

(問題点を解決するための手段および作用)

本発明は、上記従来の問題点が信画装置と検査 装置とが別個独立の構成とされていることに起因 していたとれ 、全体製造工限をもってマスクの高品質が保険できるという基本原列に関り、提置作業と検査作業とを選択的に行なえるよう構成し従来問題点を除去しようとするものである。 これがため、設計データに基づいてブランキン

これがため、設計データに高づいてブランキング制御されたビームを採料に限財して、そのは料上に所定パターンを指揮する電子ビーム描画装置において、

従って、設計データに各づいてブラシキング 们 切されたビームを試料に限計して、この試料上に

# (实施研)

本発明に係る電子ビーム機両装置の実施例を図 面を針関しながら詳細に以明する。

### (茅(実推明)

第:実施例は第:図ないし第10図に示され、 電子ビール製物質装置は、試料上に電子ビームを 定金(スキャン)させつつ機関および検査する装置本体200%と、ソースデータである設計データ を記憶する外的記憶手段 4 0 、ソースデータをマンンデータに変換するとともに装置本体 2 0 0 を制御するための指令等を行う C P U 5 0 、 C P U 5 0 、 C P U 5 0 を行うインターフェースを形成するピット変換ユニット 7 0 等の各ユニット 6 0 、 6 2 、 6 4 、 8 0 、 9 0 、 1 0 0 とから構成されている制御部 3 0 0 と、 に大別構成されている。

以下、排成要素を区々して説明する。

製置本体2000は、上記インターフェースを介のフレームしで形成された真空望2内にテーブ光学、助手段10、調査システム20がよび電子光学、活面または検査すべるは料5をXおよびY独立に移動するもので、Xレール11に関動自在に配づれたXテーブル12に関動自在とされたYレール16を含み、Xテーブル12に対力のに、またYテーブル16は

てY組方向に移動され 宝外のYモータ17円 るよう形成されている。 はって、CPU50から の指令に益づき、テーブル期間ユニットを4を介 しば好 5 は X および Y 方向に移動される。また、 M 長シスチム20は、Yテーブル16上に固定さ れ又反射ミラー23と、この又反射ミラー23に 向けてレーザ光を開射するための光源を含み X 反 財ミラー23からの反射光を受けてこれと基本光 とも干渉することによってXテープル12の協助 変位ないし現在値を検出するレーダ干値計とから 形成されている。なお、火位置後出についても回 後である(図示省略)。 さらに、電子光学系30 はフレニムしの上部に設けられた電子抜るから射 出された女子ピーム(をは料5上に所定のピーム 後をもって所定の位置に照射できるようピームコ ントロールするための第1コンデンサレンズ31 と第2コンテンサレンズ32と対物レンズ33と をこの頃で上方から下方側に配置させて形成され ている。電子統3は電子を放出するカソードとピ

コンデンサ ス31と第2コンデンサレンズ32との間にはブランキング制作するためのブランキング電極35およびアパーチャ35が設けられ、第2コンデンサレンズ32と対物レンズ33との間にはビームをX軸方向に偏向させるための傾向 12個37が設けられている。

傾向電極37は印加する電圧を制度して収料5 上に照射するビーム位置を移動させるものである。 個向電極37と対峙するY魅方向用の傾向電極は 図示管略している。

ソテーブル 1 6 の上方側に設けられた負換出手 型である反射電子検出器 3 9 は状料 5 からの反射 電子を検出し提供パターンデータ発生手及を形成 する校正ユニット 9 0 にその情報を出力するため のものである。

なお、真空変 2 内を所定圧力に維持するための 真空排気制御手段および試料 5 の機出入等のため のオートロード開宿手段は図示・以明を省略する。 一方、制御部 3 0 0 の外部記憶手段 4 0 は、設計 データすなわちソースデータを入力する破気テー

で装置 4 1 とこの磁気テーで装置 4 1 から入力したソースデータを変換して装置 本体 2 0 0 の固有的データであるマシンデータをCPU50 から競み出し位置または検査符ちデータとして記憶する

ームを加速するアノードとからなる。また、第1

出りそりを含む、CPU50は、高温なDMAバス52と1/Oバス53とを介し外部記憶手段40とピット実施ユニット70等を含むインターフェースと連結され、ソースデータをマシンデータに変換するいわゆるデータ透信機能、利潤・駆動機能等を有し本装置を集中的に制御する。45はコンソールで指面・検索モード切換等を行うためのものである。

**ある**.

さて、「電子光学系調整ユニット60は、テーブ ル塩助手段10、選長システム20、偏向制御ユ ニット80、反射電子量を検出する反射電子検出 器39、校正ユニット90等と協願して電子光学 来30の調整を行うものである。<u>塩子光学系30</u> の調整とは後輩アライメント、ピーム電波、ピー 五佳、ビーム非点(非点調整用コイルは図示省 鳥)等調整をいい、好適な措置、検査を行なえる ようするものである。従って、損菌等条件を要更 したとき、あるいは経時的変化等を構正するため に一定時間間福毎に自動的に行う。具体的には、 Yテーブル15に固定されたマーク19からの反 射電子量を反射電子検出器39で検出しつつ、第 1 コンデンサレンズ等 3 1 . 3 2 . 3 3 を調整し <u>に行う。</u>また、ビーム偏向感度を求めるために C PUS 0から偏向制御ユニット 8 0 に所定の削値 量を与えつつ、それによって実際にピームが移動 した距離をマーク19、測量システム20年から 確認する。従って、電子光学系調整共二之上 6.0

は通常の描画作業、検査 東中には原则として.使. 用しない。

次に、ピット更換ユニット70は、世気を 設計データ(C A D データ等)とで スカされてP U 5 0 で数何学の圧縮データを る中間フォーマットと改変されかの正常データ換 とな変されがターンデータと改変されがターンデータ)を ンデータ)をプランクが初加りでは で変えるに シアテータに変数するもので表を と別では描述作業とともに検を作数をよう形成され でいる。

すなわち、この実施例の電子ビーム措面装置では装置固有のマシンデータを第3回(A)に示す上辺および下辺が平行な台形の図形表現方式と定めている。一方、ソースデータである設計データは、例えば同(B)に示す矩形を、中心医療を(X、Y)としたときにき、h、4とで規定されている。そこで、設計データを一気にマシンデー

タと変換する は実用上型質であるから、一旦 第3回 (C) に示すように様子 (セル) で区置し てソースデータである設計デークを分割しその役 に変換している。

具体的には、第3回(C)のセルC = n は 第3回 (A) に示した台形パターンにおいて Δ X i = 0。 Δ X i = 0 と指定することによって h × ε i とし てマシンデータに変換される。なお、セルは1024 ×1024アドレスユニットである。

ここに、ピットでは、「スク」に、「スク」に見られるようにCPPU50元かりしまだ。マークのアータをして記された1でクタスをリフ1に記せするでは、例えに例えて同パターンではなるピットパターンに変換するピットパターンに変換するピットパターンをもだったがを動して指摘開始位置P」に達したときに

一個向制質ユニット 8 0 は、第 5 図(A)に示すようにCPU 5 0 から指令される個向解相当アクル信号をフナログ信号に変換する偏向用ロン人変換された信号を積分し図の状態が活音を発生させる観介路 8 3 と、間間に関する個の開始位置用ロンスを換算3 2 と、積分路 8 3 および個向開始位置用ロンス変換数3 2 との両アナログ信号を加算してブ

ランキング電医35へ偏向制御信号を出力するための加算器85とを含み形成されている。なお、第1回に示される上記傾向電医37はX偏向用であり、Y偏向用の偏向電極を図示省略しているが、この偏向制御ユニット80は第5回に示した加算885年4の24系列を設け形成されている。

なお、偏向調節はスキャン(走変)制御と同期する必要があるので、スキャン制部ユニット 6 2 から出力されるタイミングは号(第 6 図(A) 会願)によって同(C)に示す如く 都 5 図に見られるスイッチ 8 4 を始絡させて接分器 3 をりセットするよう形成されている。

また、国向制剤ユニット80は、テーブル12 16移動時の水平方向の姓行や最効をリアルタイムで検出した測長システム20からの信号を受けてパターン位置の変動を補正する機能をも満えている。 従って、指面および検査の特度を一層向上させることができる。また、 Y テーブル16の上下動検出センサ(図示音略)からの信号を受けてそれによるスキャン額の変効を補正もできるよう だ成されている.

また、校正ユニットの は、上記の通り電子先 学系調整ユニット 6 0 と関与させて電子光学来 3 0をは直条作あるいは検査条件に混合させるべく、 ものフィードバック信号を創成するもので、あて 囚に示すようにCPUS0からのゲイン調整値お よびバイアス値で反射電子技出路39の出力信号 を波形整形するゲイン顕整用 D / A 変換器 9 2 、 パイアス用ログ A 変換器 9 3 および 加耳器 9 4 を 会み、CPU50へ銃取容易とする多値データで おるデジタル信号を出力するためのA/D変換器 95を設け形成されている。これも上記から明ら かの通り描画作業中は使用せず、電子光学系30 の各パラメータを自動校正する際に使用されるも のである.

なお、後記の比較検査ユニット100との関係 では、用像パターンデータ発生手段を形成するも のであるから加算器94からはアナログ信号を出 力できるよう形成されている。

スキャン制御ユニッと 6 2 は、測長システム 2

てはY輪方向の間長システムは 0 (373 1 125) 12 る) から X テーブル12むよび Y チーブル16の移動に伴って発生されるアップノ ダウンパルス 信号をカウントして両チーブル12 16の現在値を求めCPU50がいつでも読み取 れるようするとともにCPU50から指令される スキャン開始位置P。、スキャンピッチP、スキ + シ末数等の指令は号を受けて、スキャン間始位 舞り、に連するとピット素地ユニット70、昼向 |解御ユニット80にタイミング信号を送出でき、 かつ指定された走査本数が完了するとこれを停止 するよう形成されている。にこに、体装置の指面 方法は第8回に示すようにX品向電低37によっ て電子ピームをX軸方向に走査しつつYテーブル 16をY輪方向に連続移動させるとともにメテー ブル12を開歌的に移動させて第8回の点線で示 したように帯状の領域毎にジグザグ走行させなが ら実験の方向に収入行われるものとされている。 また、チーブル解析ユニット 6 4 は、CPUS

0 からの遠復、方向および移動距離指定に基づき

内灘したドライバ(図示省略)を介しモータ 1 36. 17を駆動させて×およびYチーブル12. を制切するものである。 ここに、電子光学系調整ユニット50、校正ユ ニット90によって推画条件に適合させるよう電 子光学ある0を校正し、ビット変換ユニット10 偏向がなユニット80、スキャン制在ユニットも 2 およびテーブル制御ユニット64へCPU50 から所定の手順で指令信号を与え装置本体208 を異動制加すれば、磁気テーブ装置するにセット した設計データに基づく所定パターンを<u>Yテープ</u> 10.15上に取り付けたは料5上に模画することが izas.

さて、本発明の特徴的部分である検査作業を可 能とする比較検査手段である比較検査ユニット1 3.8 はあ3.図に示すように構成されている。

すなわち、描韻後に現像、エッチング等を移し てバターン形成されたマスクをYテーブル16上 に前記試料 5 の場合と同様に位置出し取り付けし ておく、そしてVテーブル16が移動を開始する。

直印にスキャン制御ユニット 5.2 から出力される ロードクロックして1と第1回目の走査(スキャ ン)時にマスクからの反射電子を無放出手段たる 反射電子検出器39で検出した後に発生されるロ - ドクロック L C 2 とを入力とする O R ゲート 1 05に接続された3つのラッチ回路103(10 3 a , 1 0 3 b , 1 0 3 c ) 、各ラッチ回路でラ ッチしたパラレルパターンデータ等を記憶する3 つのシフトレジスタ 1 0 4 (104 m. 104 b. 104c)、損債パターンデータ発生手段たる校 正ユニット98からのアナログ信号をコンパレー タ108によってデジタル信号とされた摄像デー タを記憶するシフトレジスタ107、このシフト レジスタ107の記憶内容を所定処理した後にロ ードクロックレC2が入力される毎に記憶する3 つのシフトレジスタ106(106a, 106b, 106 c) 、各シフトレジスタ104 a , 104 b. 104cの記憶内容と各シフトレジスタ10 6 m. 106 b. 106 cの記憶内容とを設当り 的に比較契斯する9つのイクスクルーシザのRゲ

ロードクロック L C 1 は、 Y テーブル 1 5 が移動 開始前に 3 個発 せられるもので、 1 個目のときはデータ 透沢信号 S E L が \* 0 \* となっているからラッチ回路 1 0 3 \* にはセレクタ 1 0 1 を介して同辺マータがロードされる。また、 2 個目以後は 4 号 S E L は \* 1 \* に保持され、ラッチ 画路 1 0 3 \* にはセレクタ 1 0 1 を介しビット変換ユニ

ット 7 0 から ラレルバクーンデータかロード される。 使っ 1 個目が見せられたと音にはラ ッチ回路 1 0 3 c、ラッチ回路 1 0 3 b およびラ ッチ回路 1 0 3 a には周辺データ、頭 1 スキャン 7分のピットパターン、および 第 2 スキャン分のピ ットパターンがロードされることになる。

その数、ドテーブル16が移動してスキャン問始位置 P。(第8回参照)に到達するとシャフトラックSC1が発せられることによって校レーニット90が出力するアナックの信号をシフトレージタ107にロードする。もとより信号SC1はスキャン制御ユニット62から発せられるタミング信号を基準として傾向制御ユニット80が行うビームスキャンに同期するものである。

このようにして、シフトレジスタ 10 7 にロードされたマスクの通像データは校正ユニット 9 0 からのパラレルパターンデータより左右に各々 1 ピクセル (1 ピット) 余分な路接部を含むよう形成されている。

次いせ、第1スキャンの機像が完了するとロー ドクロックもC2が1個発せられる。これにより、 シフトレジスタ104c、104b、104aに は、それぞれ対応するラッチ回路103c、10 3 b、 1 0 3 a にロードされていた用辺データ、 平1スキャン分のパターンデータ、第 2 のスキャ ン分のパターンデータがロードされる。とともに シフトンジスタ101の福度データもシフトレジ スタ106a、106b、106cに胃時的にロ - ドされる。この場合、シフトレジスタ106c には右にしビクセル (1ビット) だけシフトした 内容がコードされ、シフトレジスタ1061には 左に1ピクセル(1ピット)だけシフトした内容 がロードされ、かつシフトレジスタ106日には シフトレジスターも7の内容がそのままロードさ れるよう各シフトレジスタ106a.b.cと1 0.7とが接続されている。

そして、第 2 スキャン以後の頃後データをシフトレジスタ 1 0 7 にロードするときには、もはやロードクロックして 1 、して 2 とは関与しないの

で、信号SCIとSC2とは同時に作動するようされている。

はって、シフトレジスタ104a.104b. 104cとシフトレジスタ105a.106b. 106cの各出力は9個のEェーORゲート10 9a~1で認当りで比較される。

なお、この3個のE。一〇Rゲート109a~ jからなる比較回路110は、XおよびY方向に ついてそれぞれ±1ピクセルの位置づれを許容し て比較するよう形成されている。これによりアラ イメントの製差が比較判断を混乱させるという不 都合が回避され確実な検並ができるわけである。

また、比較回路110寸なわち各 B。一〇 R ゲート109の出力処理は図示省略したが欠陥判断を次のように行うよう 形成されている。 Φ それぞれの出力を一旦シフトレジスク (図示省略) には ケードするが、1。 (対比データが不一致) となったピクセルの数のみをカウントする。 Φ カウントばが最も少ないもののシフトレジスタの内容をメモリマッグ (図示省略) に記位する。 Φ メモリマ

ップを検索し、1 ° が 一切または(5 ° 方向に 2 ピクセル以上連続している場合を欠陥と料定す。

このように、本実銘例の電子ピームは画数では、 間面性類を行うための構成要素に比較検査ニット 1 0 0 を有機的に取け、その校正ユニット 変換ユニット 8 0 からの設計データ(ソースを 変換ユニット 8 0 からの設計データ(リースを タ)に 基づくパターンデータとそスターを 解析 ニー アルト 6 2 からのスキャンタイミング信 列用 ここ た 1 2 1 6 の位置データとを 巧みに利用 して 比較しつつその欠陥の有無を 判定できるよう構成 したのである。

なお、品質を理等返用上の便宜から上記検査作 まによって判定した欠陥パターンを目視可能とするモニタや磁気ディスク装置(2 ご記憶を発させるの を理サイズを求めて外部機器に出力する機能をで らには検査完了後に、テーブル [2] 16を再移 動させつつ欠陥パターンの空間に位置決める。 EM像を出力できる機能等をも構えている。

ィスク装置 4 2 に指面行ちデータとして特機されていた中間フォーマットデータをピット変換ユニット 1 0 でピットベターンに変化しつつブランキング信号であるピットシリアルデータを出力させブランキング電極 3 5 を勧切して行う。

ブランキング電極35へのブランキング信号が・0・の場合には電子洗3からのピームが試料5上に回射され、ブランキング信号が・1・の場合にはアパーチャ36に阻止される。従って、スキーン制御ユニット62、テーブル制御ユニット61とを協動させ第8回で示すようによってしまることができる。
ブランを指摘することができる。

(マスク形成)

「関連作業完了後、推画された試料 5 を Y デーブル 1 5 から取りがし、別個の装置によって試料 5

次に、京 旋例の作用について説明する。

(提高作集)

次いで、<u>ソテーブル16上に甘西対象物である</u> <u>は料3をロードする。</u>

描画作業は、磁気テープ装置も1からの設計データをCPU50でフェーマット変換し、磁気デ

を現像し、エッチングを行う等所定の公知手順に よってマスクを形成する。

このようにして製造したマスクまたは解信の描画装置で製造したマスクを Y チーブル 1 5 上の所定位置にセットする。

(検査作業)

検変作製においても、横面作業の場合と関係にはは作業を行う。調整作業は横面作業の場合とはは同じであるが、特に、機像パターンデータ発生手段である校正ユニット90のデイン調整用ログル変換器92、パイフス用ログルの調子との調子を使からないる範囲内にゲイン調整、バイアス調整とした定することが含まれる。

次いで、先の設計データ(別 周装型で指面して 製造されたマスクの場合には、当該マスクに相応 した設計データを破気テープ装置(1 にセットす る。)に基づきビット変換ユニット 7 0 、偏向制 知ユニット 8 0 、スキャン制質ユニット 6 2 およ びテーブル制御ユニット を協働させて最近作 業の場合と同様な手順によりマスク上に収譲され たパターンをスキャンする。

これを手順を迫って拝開すると、

(1) マテーブル 1 6 が移動開始前すなわち検 変作業開始前にスキャン制御ユニット 6 2 からロードクロック L C 1 が 3 個発せられる。 1 回目の パルスではデータ選択信号 S E L が \*\* 0 \*\* になっ ているから周辺データがセレクタ 1 0 1 を介しう ッチ回路 1 0 にロードする。つまり、 積 画 石 四の外 周 の デ タ を セット する も の で ある か ら 闭 辺 データ は 全 桁 \* 0 \* また は \* 1 \* で ある。

なお、2回目以後ではほ号SELは11 となり、セレクタ101を介しビット数はユニット70からのバラレルパターンデータをロードするよう作用する。このようにして3回目のロードクロックして1が出力されたときには、ラッチ回路103a、103b、105cには第2スキャン分のパラレルデータ、周辺データがラッチされる。

ータはピット変換ユニット70からのパラレルパターンデータよりも左右にそれぞれ1ピクセル(1ピット) 余分に隣接部を含んでいる。後記するように設計データと温度データとをマトリックス状に比較判断するためのものである。

(3) 第1スキャンによって扱体が完了するとロードプロック L C 2 が 1 個発生する。これにより C R ゲート! 0 5 を介しシフトレジスタ 1 0 4 a . 1 0 4 b . 1 0 4 c には対応するラッチ回路 i 0 3 a . 1 0 3 b . 1 0 3 c から第 2 スキャン分、第 1 スキャン分の数計データと周辺データとがパラレルロードされる。

ー方・シフトレジスタ107にロードされた撮像デークもシフトレジスタ106 a 。106 b 。 106 c にバラレルロードされる。シフトレジスタ106 a に シフトレジスタ106 c には右に 1 ピクセルだけシフトされた シフトレジスタ10 6 b にはシフトンジスタ107の内容がそのままロードされる。 次に 第2スキャンが完了した以降はスキャン 信号 S C 1 、 S C 2 が同時に作動し、以下、順次設計データとマスクからの個像データが各 3 つのシフトレジスタ 1 0 4 \* ・ 1 0 4 b ・ 1 0 4 c と 1 0 5 \* ・ 1 0 6 b ・ 1 0 6 c にロードされる。 そして ピット変換ユニット 7 0 から最終スキャンのパターンデータをロードしたまで、 S E L が \* 0 \* に戻り、周辺デークを1 スキャン分追加する。

 直されたマスクのパター が一致しないことを意 味する。

もこで、上記各カウンタの最も少ないカウント 位を示す上記シフトレジスクの内容をメモリマッ プに記憶する。

(5) かくして、メモリマップを披索し、 1 \* が経、損または鮮め(45 \* )方向に2ピク セル以上連続している場合には、先にシフトレジ スタ106a.106cで1ピクセルづらせた技 術的便宜を越えたものとなっているので欠陥と対 断するのである。

また、この欠陥判断は図示省略のモニタ・ブリ ンタギにより目復雄也できかつデータ記録するこ とができる。

従って、この実施例によれば、抗面装置に比較 **検査ユニット100を付加させるだけで描画作業** を行うための電子光学系調整ユニット60、ビッ ト変換ユニット70、国向制御ユニット80、ス キャン制団ユニット62、テーブル制御ユニット 8 1 をそのまま有効に利用するとともに常時は不

使用の校正 ット90とを巧みに利用すること によって検査作業ができる。このことは、指面装 直と快を装置とを各し台づつ設備する必要がない から経済上、設置スペース上、運転上ともに優れ た実用的価値を有するものとなる。

また、検査作業は、電子ピーム層画装置の電子 光学系30をそのまま利用できるので、前記従来 の光学的校査装置に比較して光学的誤差が推劢で きる。従って、従来の光学的検査装置における経 保能力よりも高い能力を発揮することができる。 0、 1 μ m 以下の欠陥も検出できる。ここに高精 皮の電子ピーム描言装置の実効が保障されるとい うことになる。

また、CPU50のデータフォーマット変換等 のデータ単確作量プログラムやピット変換ユニッ ト70、属向制御ユニット80等による走査扱能 をそのまま利用できるからデータ形式を描画作業 と検査作業毎に変更する必要がなく、設計データ をそのまま利用することができる。

これは、設計データの作成ミスを国避できると

ともにその脳大な作業時間を排斥できるので結果。 として迅速かつ高待度でマスクを製造することが てきる.

さらに、比較校立ユニット100は、周辺デー クを初期条件設定データとして複数のスキャン分 のパラレルデータと、校正ユニット90から軍出 した護権データから左右(スキャン方向)に1ピ クセルだけづらせたパラレルパターンデータを創 成し、かつ比較回路110では、当路推画作業に 定められた分解能に適応させる最大概差(この実 旋倒では1ピクセル以下)を許容しながら欠陥料 断できるよう構成されているので、預めて実用的 な検条作業を実行することができる。

(算2實施例)

第2実施例は比較検査ユニット100を前記第 1男旗例の場合と異なるものとしたものである。 従って、第1実施例の場合と同一の構成要素につ いては財明を省略するものとする。

第11回に示すように、 C P U 5 0 から入力され

た反射電子検出器39の感度特性デークをメモリ する感度特性データメモリ112と、この感度等 性データメモリゴ12に記憶されたデータとピッ ト変換罪70からの パラレルバターンデータとを **重要させて多値パターンデータを発生させる多値** パターンデータ発生ユニット111と、校正ユニ ット90からの極後データであるデジタル多値デ ータを記憶するイメージメモリ115と、多値パ ターンデータ発生ユニット111とイメージメモ リ115との設計データと構作データに益づく両 多様データを比較して欠陥を検出する比較計11 4とから構成されている。

ここで、イメージメモリ115は数スキャン分 のデータをメモリ可能とされ、比較な114は前 記第1実銘例の場合と同様に±1ピクセルだけづ れを許容して比較するよう形成されている。

そして、提供データは、スキャン制御ユニット 5.2 が送出するタイミング信号を基準としてビー さて、第2実籍列の比較検査ユニット100は、 ムスキャン動作と同期されかつ1クロック周期が ピクセルサイズと一致する書込クロックWRTC

続いて、比較器114では、両データを比較し CPU50から指定されたスレッショルド値を越 えたピクセルのみを欠陥と判定する。

従って、この第2実施例の場合には、第1実施 例の場合と同様にモード選択によって指面作業と 核支作型を錯平よく行うことができる。

さらに、比較技査ユニット100がマスクから の損性データと設計データとも多値化パターンデ ータとして比るよう形成されているから、トーン情報を含み両デークを比較することになるのでハーフトーン欠陥をも検出できるという優れた効果を遵する。

このことは、同一ピクセルサイズの場合、第1 実施例(2 値データ方式)に比べ解体能力を一度 高めることができることを意味するものである。 (第3 実施例)

到 3 実施例は第 2 実施例の場合と問題に比較校立ユニット 1 0 0 を前記第 1 実施例の場合と異なるものとした場合である。

すなわち、第1 実施別が2 値方式、第2 実施例が8 値方式のデジタル比較方式であるのに対してナログ比較方式とした場合である。従って、第1 実施例の場合と同一の構成要素については説明を苦味するものとする。

第3 実施例の比較検査手段としての比較検査コニット100は、第12回に示されるように多値パターンデータ発生ユニット111から1スキャン分の多値データ(設計データ)をロード可能と

せって、この実施側の場合にも第1実施側の場合と同様に描画作業と検査作業とを迅速かつ高精度に行うことができる。

以上の実施例では、装置本件200と刺激体3 00とから電子ビーム指面装置を構成したが、要は設計データ(ソースデータ)に基づき電子ビー ムをブランキング制御して描音作楽できるものであればよいからこれらの構成は実施例に限定されない。例えば、ビット政旗ユニット70、個向制御ユニット80、スキャン制御ユニット62年は確能的、便宜的区分であるからこれらを統合的にハード化してもよい。

(発明の効果)

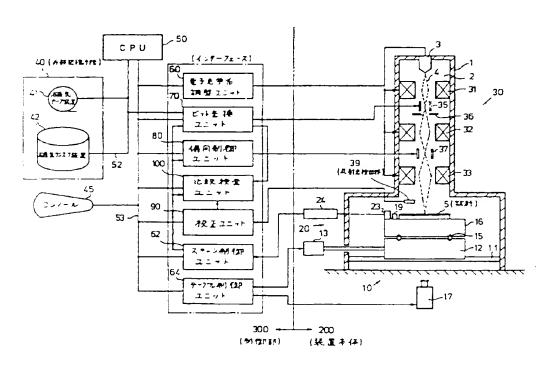
本発明は、ブランキング制御して描画できると ともにその設計データおよび構成要素をそのまま 利用して指面されたであるという使れた効果を有する。 4.図面の簡単な説明

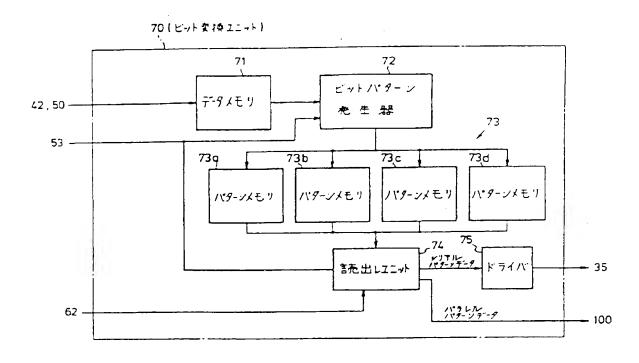
第1回は未発明に係る電子ピーム定差型描画装 立の第1 実施例を示す全体構成図、第2 図は同じ くピット変換ユニットの構成回路図、第1回は何 じくフェーマット更換の説界図であって、(人) は本装団固有の図形表現形式、(B)は設計デー タの形式、(C) は中間フォーマットを示す、第 ↓図は同じくピット変換の内容説明図で(A) は 本塾図固有の図形変現形式を示し、 (B) はビッ トデータを示す、第5回は同じく最同期町ユニッ トの構成国路図、第6図は同じくタイミングチャ - トで ( A ) はりセット信号で ( B ) は偏向報信 号である、第7回は同じく構造パターンデータ発 生下段を併る校正ユニットの構成回路図、第「図 は同じくスキャン方式の説明図、第9回は同じく 比較検査ユニットの排成回路図、第10回は、第 2 実施例を示す比較検査ユニットの構成回路図、 第11回は第2実施例の比較技変ユニットに入力

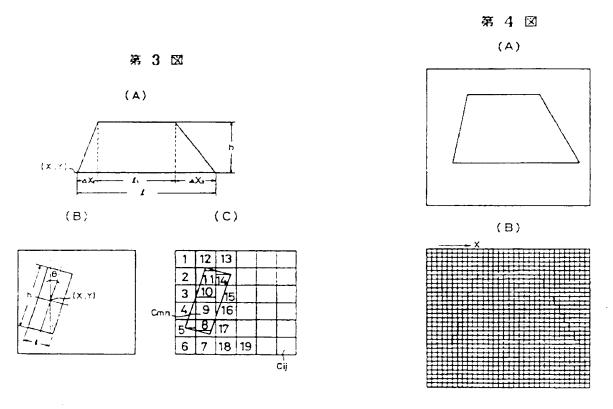
曲線図および第12回は第3支能 される感度 例を示す比較検査ユニットの構成回路図である。 5 … 試料(マスク)、10…テーブル騒動手段、 20… 武長システム、30… 電子光学系、39… 像校出手段を併る反射光技出器、 4 0 … 外部記憶 手段、50mCPU、60m程子光学采购效立二 ット、 6 2 … スキャン制御コニット、 6 4 …テー 70…ピット交換ユニット、 ブル制設ユニット、 8 0 …偏向誘饵ユニット、9 0 …損後パターンデ 一夕発生手段を併る校正ユニット、100… 比較 検査ユニット、103m、b、c… 知 1 記位手段 を形成するラッチ回路、104a、b、c…第1 紀復手段を形成するシフトレジスタ、106a, c、 1 0 7 … 第 2 記憶手段を形成するシフト 111…多値パクーンデータ発生ユニ 128 2 5 … 比較器、115 … 114. ージメモリ、1 2 4 ··· D / A 変換器、1 2 5 …アナログ波算器、 200…装置木件、300… 101 701 ES .

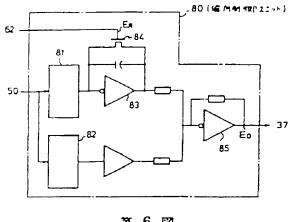
代理人 弁理士 木下 実三

# 第1図

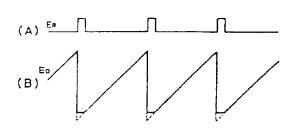


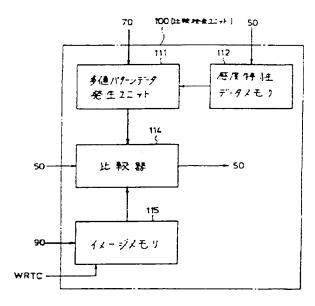


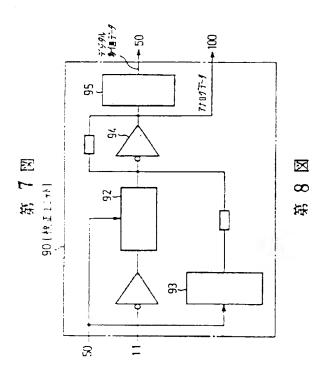


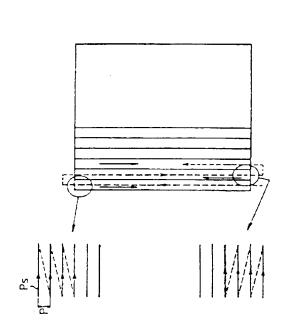


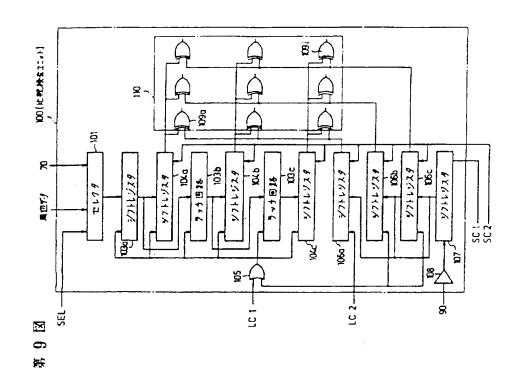
第 6 図











第 12 図

